PALETIZADO | PLATAFORMA DE AUTOMATIZACIÓN DE DOBLE PALET

EasyPalletizer

Plataforma robusta de doble palet para automatización productiva de final de línea

Tres alturas estándar. Dos posiciones de palet. Sensores y señalización de operador integrados en una base industrial.

2 posiciones de palet

4 sensores de palet

99 % de cobots modernos

Muchos robots industriales

! **Recuerde seleccionar y pedir la placa adaptadora específica del robot en el configurador online de EasyRobotics.**

PRODUKTSEITE

PT-1010 / PT-1011 / PT-1013 | AISI 304 SST variants

EasyRobotics ApS | Sønderborg, Denmark

Diseñado para estabilidad, disponibilidad y acceso de servicio

Una estructura rígida de acero, geometría de montaje definida y anclaje al suelo M12 crean una base estable para ciclos de paletizado repetibles

195 kg
configuración base

2
posiciones - izquierda y derecha

600 x 300 x 500
espacio de controlador en mm

01 Construcción industrial de acero

La base de gran masa favorece movimientos previsibles del robot y una larga vida útil en entornos exigentes.

02 Anclado para producción

La plataforma debe fijarse a un suelo adecuado con pernos M12 antes de la puesta en marcha.

03 Compartimento protegido

El recinto trasero protege el controlador y dispone de placa para equipos auxiliares.

04 Diseño mantenible

Puertas, paneles desmontables, alojamientos para horquillas y cableado accesible facilitan instalación e inspección.

Producción con doble palet	**4 sensores difusos**	**2 pilotos RGB configurables**
2 pulsadores de operador	**Distribuidor 8xM12 precableado**	**Sin aire comprimido**

Flujo de doble palet con control de estado integrado

Mientras se procesa un palet, el opuesto puede sustituirse, favoreciendo un flujo continuo con información clara para el operador.

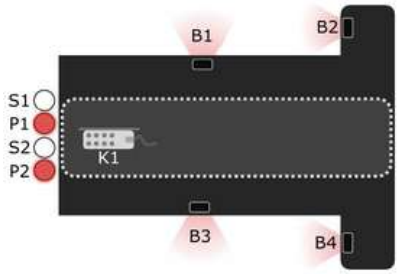


Figure 1 – Component-layout of the EasyPalletizer series

8 x M12

DISTRIBUIDOR PRECABLEADO

4 SENSORES

Dos zonas de palet se supervisan para un acoplamiento correcto.

2 PILOTOS RGB

Estado configurable para cada lado del palet.

2 PULSADORES

Funciones asignables de reset, liberación o proceso.

FLUJO DOBLE

El robot puede cambiar de lado al completar un palet.

E/S DEL ROBOT

Las señales se asignan al controlador seleccionado.

CONFIRMACIÓN

Validar la colocación antes de iniciar el ciclo.

1 ACOPLAR

Colocar el palet en la posición de guiado definida.

2 CONFIRMAR

Los sensores verifican el palet antes del inicio.

3 PALETIZAR

El robot ejecuta el patrón programado.

4 CAMBIAR LADO

Retirar el palet lleno mientras continúa la producción.

La lógica final de E/S, el reinicio y la protección deben diseñarse y validarse para la célula robótica completa.

Tres alturas estándar. Seis referencias publicadas.

Seleccione la altura del pedestal y el material según el transportador, la altura de apilado y el entorno de producción.

PT-1010

Palletizer Two Base

710 mm overall | 195 kg

Base baja para dos posiciones de palet.

PT-1011

Festes Podest

835 mm overall | 215 kg

Altura fija para alcances habituales.

PT-1013

Pedestal fijo

1200 mm overall | 220 kg

Punto de montaje elevado para pilas altas.

PT-...-SST

Gama inoxidable AISI 304

Base / 835 / 1200 mm

Versiones inoxidables de las tres configuraciones.

GAMA DE ACERO INOXIDABLE

PT-1010-SST, PT-1011-SST y PT-1013-SST ofrecen ejecución AISI 304 para higiene, resistencia a la corrosión y áreas exigentes.

Confirme el plano aprobado vigente, el acabado superficial y el alcance exacto en la oferta y la confirmación de pedido.

Compatibilidad sin dependencia de una marca de robot

Compatible con el 99 % de los cobots modernos. Muchos robots industriales tras validación técnica.

99%

DE LOS COBOTS MODERNOS

ESTÁNDAR O A MEDIDA

Integración estándar de cobot

Verificar patrón de base, masa, carga, alcance, cableado, geometría del palet y altura de apilado.

Integración de robot industrial

Muchos robots industriales compactos pueden utilizarse tras validar momentos, dinámica, anclaje, resguardos y seguridad.

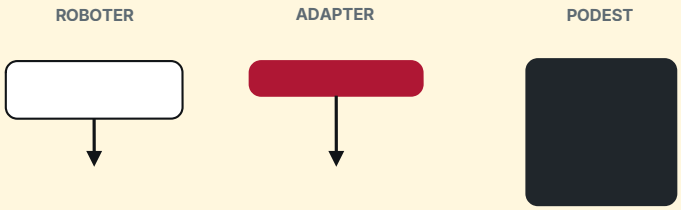
¿No encaja?

EasyRobotics puede diseñar una placa adaptadora, interfaz o geometría de pedestal a medida.

NO OLVIDE LA PLACA ADAPTADORA

Seleccione el modelo exacto en el configurador online / portal de socios de EasyRobotics. La placa se pide por separado salvo inclusión expresa en la oferta.

CONFIGURAR:
easyrobotics.biz/login



La idoneidad final depende de la ingeniería del proyecto, el estudio de alcance y la evaluación de riesgos.

MASA DEL ROBOT | MOMENTO DE BASE | CARGA | ALCANCE | ALTURA | DINÁMICA | RESGUARDOS | CABLES

Opciones y configuraciones de ingeniería

Configure la plataforma en torno al proceso. Las opciones publicadas y los elementos específicos se confirman en la oferta.

Cubierta para escáner de seguridad

PUBLICADO

Cubierta / soporte opcional publicado para integración específica del proyecto.

Ejecución inoxidable AISI 304

VARIANTE

Variantes SST publicadas para las tres alturas estándar.

Integración Ewellix LiftKit

INGENIERÍA

Solución de altura ajustable; controlador y software según proyecto.

Torre fija

OPCIÓN

Torre de robot fija con guiado interno de cables para una geometría definida.

Kit extensor de 200 mm

OPCIÓN

Extensor publicado para radios de hombro mayores; requiere recalibrar sensores.

Placa adaptadora del robot

KONFIGURATOR

Placa estándar mediante configurador; interfaz a medida bajo pedido.

Geometría especial de palet / transportador

INGENIERÍA

Guías, offsets y alcance diseñados para el layout aprobado.

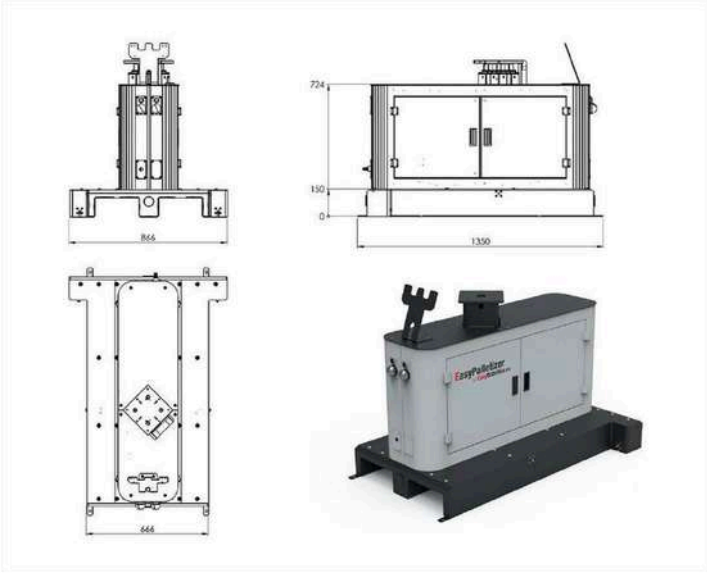
Paquete de robot industrial y seguridad

INGENIERÍA

Anclaje, resguardos, cables, controles y validación de riesgos.

Solo las referencias de la página 8 son referencias estándar publicadas. Los elementos no estándar se asignan en la oferta aprobada.

Datos técnicos y envolvente de integración



PT-SERIE

EasyPalletizer

Datos publicados de plataforma

2 PALETS | 6 REFERENCIAS

Dimensiones base	1350 x 870 x 710 mm	Formatos de palet	GMA / EUR1 / EUR3 / GLOB / APAC / AUS
Alturas fijas	835 / 1200 mm	Ajuste extensor	Kit publicado 200 mm
Masas publicadas	195 / 215 / 220 kg	Distribución de señales	Distribuidor 8xM12 precableado
Posiciones de palet	2 - LH / RH	Aire comprimido	No requerido
Sensores de palet	4 sensores difusos	Anclaje al suelo	Pernos M12 requeridos
Dispositivos de operador	2 pulsadores + 2 pilotos RGB	Interfaz del robot	Placa adaptadora requerida
Compartimento controlador	600 x 300 x 500 mm	Materiales	Acero pintado / SST AISI 304

Las dimensiones y masas son valores publicados. Prevalecen el plano aprobado, la oferta y la confirmación de pedido.

1. **Definir palet y transportador**
2. **Elegir altura de plataforma**
3. **Validar alcance y carga**
4. **Pedir placa adaptadora**
5. **Anclar y evaluar la célula**

El marcado CE de la cuasi máquina no es el marcado CE de la célula completa. El integrador debe completar la evaluación de riesgos y la validación de conformidad.

Resumen de pedidos

Variantes publicadas y elementos de configurador / oferta

Referencia	Variante / elemento	Configuración / nota
PT-1010	Palletizer Two Base	710 mm total; 195 kg; dos palets; cuatro sensores; dos pilotos RGB; extensor.
PT-1011	Pedestal fijo - 835 mm	835 mm total; 215 kg; pedestal fijo; sensores de doble palet y señalización.
PT-1013	Pedestal fijo - 1200 mm	1200 mm total; 220 kg; pedestal fijo; sensores de doble palet y señalización.
PT-1010-SST	Basis - AISI 304	Ejecución inoxidable de PT-1010. Confirmar acabado y dimensiones vigentes.
PT-1011-SST	835 mm - AISI 304	Ejecución inoxidable de PT-1011. Confirmar acabado y dimensiones vigentes.
PT-1013-SST	1200 mm - AISI 304	Ejecución inoxidable de PT-1013. Confirmar acabado y dimensiones vigentes.
Elemento configurador	Placa específica del robot	Seleccionar el modelo exacto. Pedido separado salvo indicación en la oferta.
Oferta / ingeniería	Opciones e integración especial	Cubierta, LiftKit, torre, extensor, geometría especial, robot industrial y seguridad.

RECUERDE LA PLACA ADAPTADORA

Escanee el QR o abra easyrobotics.biz/login. Si no existe una placa estándar, solicite una interfaz a medida.

EasyRobotics ApS

Tinggårdvej 1
6400 Sønderborg, Denmark
info@easyrobotics.dk
+45 5377 0267

Salvo errores u omisiones. Las especificaciones, dimensiones, masas, materiales, alturas, alcance de suministro, opciones, disponibilidad y referencias pueden cambiar sin previo aviso. Los documentos fuente pueden contener datos antiguos o divergentes; prevalecen la oferta vigente, los planos aprobados y la confirmación de pedido. La célula completa requiere evaluación de riesgos, protección y validación de conformidad específicas del proyecto.