PALETTIEREN | DOPPELPALETTEN-AUTOMATIONSPLATTFORM

EasyPalletizer

Robuste Doppelpaletten-Plattform für produktive End-of-Line-Automation

Drei Standardhöhen. Zwei Palettenpositionen. Integrierte Sensorik und Bediener-Rückmeldung in einer Industrieplattform.

99 % moderner Cobots

2 Palettenpositionen

4 Palettensensoren

Viele Industrieroboter

! **Roboterspezifische Adapterplatte im EasyRobotics Online-Konfigurator auswählen und separat bestellen.**

PRODUKTSEITE

PT-1010 / PT-1011 / PT-1013 | AISI 304 SST variants

EasyRobotics ApS | Sønderborg, Denmark

Für Stabilität, Verfügbarkeit und Servicezugang entwickelt

Eine steife Stahlkonstruktion, definierte Montagegeometrie und M12-Bodenverankerung bilden die stabile Basis für wiederholgenaue Palettierzyklen.

195 kg
Basiskonfiguration

2
Palettenpositionen - links & rechts

600 x 300 x 500
Controllerraum in mm

01 Industrielle Stahlkonstruktion

Die schwere Basis unterstützt vorhersehbare Roboterbewegungen und eine lange Lebensdauer in anspruchsvollen End-of-Line-Bereichen.

02 Für den Betrieb verankert

Vor Produktionsbeginn muss die Plattform mit M12-Ankern auf einem geeigneten Boden befestigt werden.

03 Geschützter Controllerraum

Das rückseitige Gehäuse schützt den Robotercontroller und bietet eine Montageplatte für Zusatzkomponenten.

04 Servicefreundlicher Aufbau

Türen, abnehmbare Bleche, Gabeltaschen und zugängliche Kabelführung erleichtern Installation, Inspektion und Versetzen.

Doppelpaletten-Produktion

4 diffuse Palettensensoren

2 konfigurierbare RGB-Leuchten

2 Bedienertaster

Vorverdrahteter 8xM12-Verteiler

Keine Druckluft erforderlich

Doppelpaletten-Fluss mit integrierter Statuskontrolle

Während eine Palette bearbeitet wird, kann die gegenüberliegende gewechselt werden - für kontinuierlichen Materialfluss und klare Bedienerinformation.

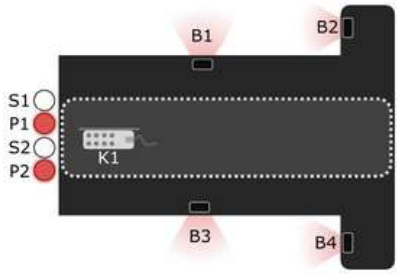


Figure 1 – Component-layout of the EasyPalletizer series

8 x M12

VORVERDRAHTETER VERTEILER

4 SENSOREN

Zwei Palettenzonen werden auf korrekte Position überwacht.

2 RGB-LEUCHTEN

Konfigurierbare Statusanzeige für jede Palettenseite.

2 TASTER

Frei belegbare Reset-, Freigabe- oder Prozessfunktionen.

DOPPELPALETTEN-FLUSS

Nach Fertigstellung kann der Roboter die Seite wechseln.

ROBOTER-I/O

Signale werden dem gewählten Robotercontroller zugeordnet.

PALETTENBESTÄTIGUNG

Korrekte Position vor dem Zyklusstart validieren.

1 ANDOCKEN

Palette in die definierte Führungsposition stellen.

2 BESTÄTIGEN

Sensoren prüfen die Palette vor Zyklusstart.

3 PALETTIEREN

Der Roboter führt das programmierte Stapelmuster aus.

4 SEITE WECHSELN

Volle Palette entfernen, während die Produktion weiterläuft.

Die endgültige I/O-Logik, Wiederanlauffunktion und Absicherung müssen für die komplette Roboterzelle ausgelegt und validiert werden.

Drei Standardhöhen. Sechs veröffentlichte Bestellreferenzen.

Podesthöhe und Materialausführung passend zu Fördertechnik, Stapelhöhe und Produktionsumgebung auswählen.

PT-1010

Palletizer Two Base

710 mm overall | 195 kg

Niedrige Basis für zwei Palettenpositionen.

PT-1011

Festes Podest

835 mm overall | 215 kg

Feste Höhe für typische Reichweiten.

PT-1013

Festes Podest

1200 mm overall | 220 kg

Höherer Montagepunkt für hohe Stapel und Förderer.

PT-...-SST

AISI-304-Edelstahlreihe

Base / 835 / 1200 mm

Edelstahlversionen aller drei Standardkonfigurationen.

EDELSTAHLREIHE

PT-1010-SST, PT-1011-SST und PT-1013-SST bieten AISI-304-Ausführung für Hygiene, Korrosionsbeständigkeit und anspruchsvolle Produktionsbereiche.

Aktuelle freigegebene Zeichnung, Oberflächenausführung und exakten Lieferumfang im Angebot und in der Auftragsbestätigung prüfen.

Roboterkompatibilität ohne Plattformbindung

Kompatibel mit 99 % moderner Cobots. Viele Industrieroboter nach technischer Validierung.

99%

DER MODERNEN COBOTS

STANDARD ODER KUNDENSPEZIFISCH

Standard-Cobot-Integration

Lochbild, Robotermasse, Nutzlast, Reichweite, Kabelführung, Palettengeometrie und Stapelhöhe prüfen.

Industrieroboter-Integration

Viele kompakte Industrieroboter sind nach Prüfung von Basismomenten, Dynamik, Verankerung, Schutz und Sicherheitsarchitektur einsetzbar.

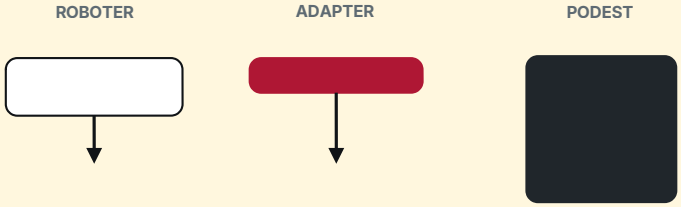
Passt nicht?

EasyRobotics kann Adapterplatte, Montageschnittstelle oder Podestgeometrie kundenspezifisch auslegen.

ADAPTERPLATTE NICHT VERGESSEN

Exaktes Robotermodell im EasyRobotics Online-Konfigurator / Partnerportal wählen. Die Adapterplatte wird separat bestellt, sofern sie nicht ausdrücklich im Angebot enthalten ist.

KONFIGURIEREN:
easyrobotics.biz/login



Die endgültige Eignung hängt von projektspezifischem Engineering, Reichweitenstudie und Risikobeurteilung ab.

ROBOTERMASSE | BASISMOMENT | NUTZLAST | REICHWEITE | STAPELHÖHE | DYNAMIK | SCHUTZ | KABEL

Optionen und Engineering-Konfigurationen

Die Palettierplattform wird an den Prozess angepasst. Veröffentlichte Optionen und projektspezifische Ergänzungen werden im Angebot bestätigt.

Safety-Scanner-Abdeckung

VERÖFFENTLICHT

Veröffentlichte optionale Abdeckung / Halterung für projektspezifische Scannerintegration.

AISI-304-Edelstahlausführung

VARIANTE

Veröffentlichte SST-Varianten für alle drei Standardhöhen

Ewellix-LiftKit-Integration

ENGINEERING

Höhenverstellbare Lösung; Controller- und Softwareintegration projektspezifisch.

Feste Turmlösung

OPTION

Fester Roboterturm mit interner Kabelführung für definierte Reichweitengeometrie.

200-mm-Erweiterungssatz

OPTION

Veröffentlichter Extender für größere Schulterradien; Sensoren müssen neu kalibriert werden.

Roboteradapterplatte

KONFIGURATOR

Standardplatte über Konfigurator; kundenspezifische Schnittstelle auf Anfrage.

Kundenspezifische Paletten-/Fördergeometrie

ENGINEERING

Engineering von Führungen, Versätzen und Reichweitengeometrie.

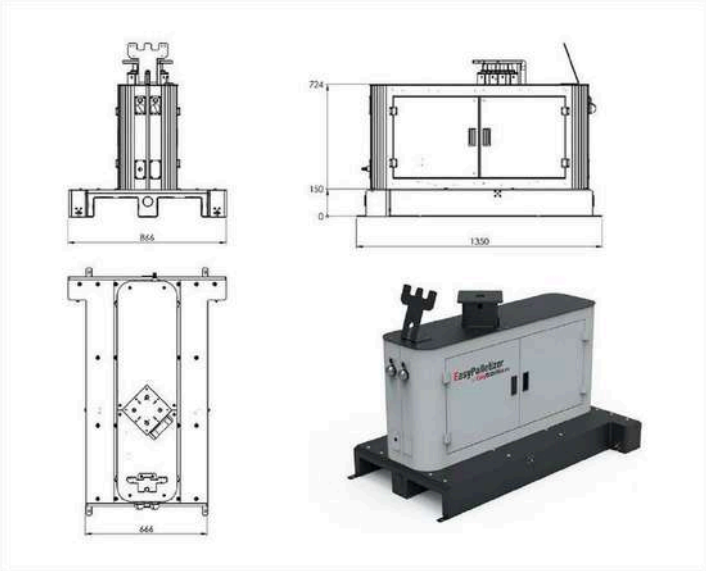
Industrieroboter- und Sicherheitspaket

ENGINEERING

Verankerung, Schutz, Kabel, Steuerung und projektspezifische Risikovalidierung.

Nur die Referenzen auf Seite 8 sind veröffentlichte Standard-Produktreferenzen. Sonderpositionen werden im freigegebenen Angebot vergeben.

Technische Daten und Integrationsraum



PT-SERIE

EasyPalletizer

Veröffentlichte Plattformdaten

2 PALETTEN | 6 BESTELLREFERENZEN

Basisabmessungen	1350 x 870 x 710 mm	Palettenformate	GMA / EUR1 / EUR3 / GLOB / APAC / AUS
Feste Höhen	835 / 1200 mm	Extender-Verstellung	200 mm published kit
Veröffentlichte Massen	195 / 215 / 220 kg	Signalverteilung	Vorverdrahteter 8xM12Verteiler
Palettenpositionen	2 - LH / RH	Druckluft	Nicht erforderlich
Palettensensoren	4 diffuse Sensoren	Bodenverankerung	M12-Bolzen erforderlich
Bedienelemente	2 Taster + 2 RGB-Leuchten	Roboterschnittstelle	Adapterplatte erforderlich
Controllerraum	600 x 300 x 500 mm	Materialvarianten	Lackierter Stahl / AISI 304 SST

Abmessungen und Massen sind veröffentlichte Quellenwerte. Freigegebene Projektzeichnung, Angebot und Auftragsbestätigung haben Vorrang.

1. Paletten- und Fördergeometrie definieren
2. Plattformhöhe wählen
3. Roboterreichweite und Last prüfen
4. Adapterplatte bestellen
5. Zelle verankern und beurteilen

Die CE-Kennzeichnung der unvollständigen Maschine ist keine CE-Kennzeichnung der kompletten Roboterzelle. Der Integrator muss Risikobeurteilung und Konformitätsvalidierung abschließen.

Bestellübersicht

Veröffentlichte Varianten sowie Konfigurator- und Angebotspositionen

Referenz	Variante / Position	Konfiguration / Hinweis
PT-1010	Palletizer Two Base	710 mm gesamt; 195 kg; zwei Paletten; vier Sensoren; zwei RGB-Leuchten; Extender.
PT-1011	Festes Podest - 835 mm	835 mm gesamt; 215 kg; festes Podest; Doppelpaletten-Sensorik und Bedienerfeedback.
PT-1013	Festes Podest - 1200 mm	1200 mm gesamt; 220 kg; festes Podest; Doppelpaletten-Sensorik und Bedienerfeedback.
PT-1010-SST	Basis - AISI 304	Edelstahlausführung von PT-1010. Oberfläche und aktuelle Maße im Angebot bestätigen.
PT-1011-SST	835 mm - AISI 304	Edelstahlausführung von PT-1011. Oberfläche und aktuelle Maße im Angebot bestätigen.
PT-1013-SST	1200 mm - AISI 304	Edelstahlausführung von PT-1013. Oberfläche und aktuelle Maße im Angebot bestätigen.
Konfiguratorposition	Roboterspezifische Adapterplatte	Exaktes Robotermodell wählen. Separate Bestellung, sofern nicht im Angebot genannt.
Angebot / Engineering	Optionen und kundenspezifische Integration	Scannerabdeckung, LiftKit, Turm, Extender, Sondergeometrie, Industrieroboter und Sicherheit.

ADAPTERPLATTE MITBESTELLEN

QR-Code scannen oder easyrobotics.biz/login öffnen. Falls keine Standardplatte passt, kundenspezifische Schnittstelle anfragen.

EasyRobotics ApS

Tinggårdvej 1
6400 Sønderborg, Denmark
info@easyrobotics.dk
+45 5377 0267

rrtümer und Auslassungen vorbehalten. Spezifikationen, Abmessungen, Massen, Materialien, Höhen, Lieferumfang, Optionen, Verfügbarkeit und Bestellreferenzen können ohne Vorankündigung geändert werden. Quelldokumente können ältere oder abweichende Zusammenfassungen enthalten; aktuelles Angebot, freigegebene Zeichnungen und Auftragsbestätigung haben Vorrang. Die komplette Roboterzelle erfordert projektspezifische Risikobeurteilung, Schutzmaßnahmen und Konformitätsvalidierung.