

EASYWORK / MOBILE ROBOTERPLATTFORM

EasyWork

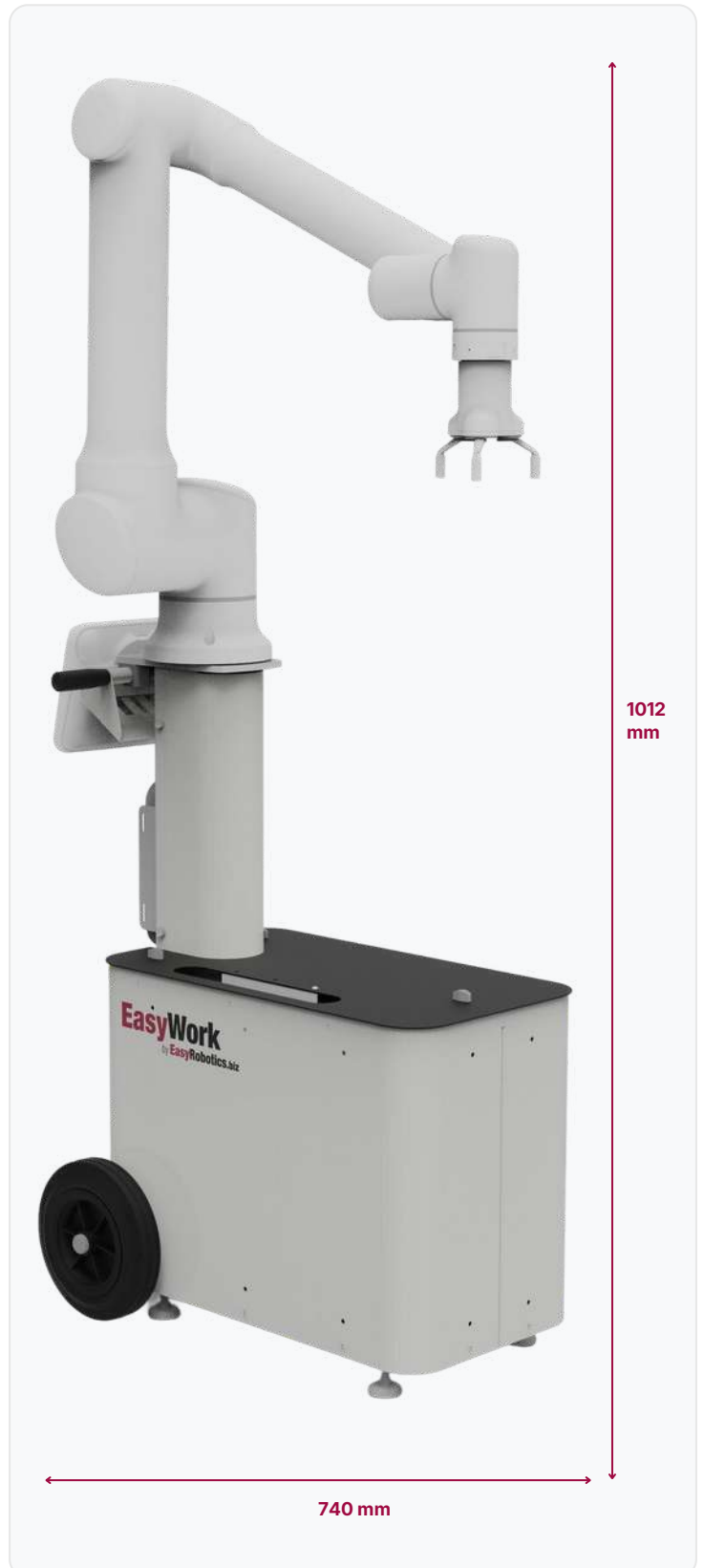
Mobile Cobot-Plattform

Robuste Mobilität für flexible Automation

Eine kompakte, eigenständige Plattform für den schnellen Wechsel eines vollständig integrierten Roboters zwischen Prozessen - ohne Kompromisse bei Stabilität, Kabelführung oder professioneller Ausführung

Kompatibel mit 99 % der modernen Cobots

Kundenspezifische Aufnahme verfügbar | Ausgewählte Industrieroboter nach technischer Prüfung



Für flexible Produktion entwickelt

EasyWork macht einen Roboter zu einer flexibel einsetzbaren Automatisierungsressource. Die Plattform vereint Mobilität, geschützte Controller-Unterbringung, Teach-Pendant-Halterung und Betriebsstabilität auf kompakter Grundfläche.

Ein-Personen-Handling

Keine Bodenverankerung

Schnelle Bereitstellung



01

Maschinenbeschickung

Automatisierung flexibel zwischen CNC-Maschinen und anderen Prozessanlagen verlagern.

02

Montage & Prüfung

Denselben Roboter dort einsetzen, wo Kapazität oder Qualitätskontrolle benötigt wird.

03

Schulung & Demonstration

Eine vollständige, professionelle Roboterlösung ohne fest installierte Zelle präsentieren.

04

Pilotlinien & flexible Zellen

Layouts, Taktkonzepte und neue Prozesse mit minimaler Infrastruktur erproben.

FLEXIBLE AUTOMATISIERUNGSRESSOURCE

Eine Plattform. Mehrere Prozesse. Eine konsistente Roboterinstallation genau dort, wo Kapazität benötigt wird.

Robust konstruiert

Für wiederholtes Handling in der Produktion und stabilen Betrieb ausgelegt.



52 kg Plattformgewicht

A Steifes, geschlossenes Gehäuse

Das kompakte Metallgehäuse schützt die installierte Ausrüstung und unterstützt häufiges Umsetzen.

B Schwerlast-Gummiräder

Große Räder ermöglichen kontrolliertes Bewegen auf üblichen Industrieböden.

C Vier verstellbare Standfüße

Die Füße heben die Räder an und leiten Betriebslasten direkt in den Boden.

D Belüftetes Controllerfach

Geschützter Raum für den Controller und eine geordnete Kabelablage

E Integrierte Kabelführung

Teach-Pendant, Kabelwege und Kabelaufwicklung bleiben kontrolliert und aufgeräumt.

Bewegen. Positionieren. Stabilisieren. Produzieren.

Ein wiederholbarer Vier-Schritte-Ablauf ermöglicht das schnelle Umsetzen zwischen Prozessen.



Single-person handling

1

Ankippen

Die Plattform am integrierten Transportgriff auf die Räder bringen.

2

Bewegen

Das vollständig ausgerüstete System zum nächsten Arbeitsplatz rollen.

3

Stabilisieren

Vier Füße absenken und nivellieren, bis die Räder frei vom Boden sind.

4

Validieren

Connect utilities, verify stability and restart the approved application.

Die optionale Ladeinheit / Transportrollen erleichtert das Verladen in Transporter oder Servicefahrzeuge.

STABILITÄTSHINWEIS

Vor dem Betrieb ist die Stabilität für Roboter, Nutzlast, Reichweite, Schwerpunkt und Geschwindigkeit der finalen Anwendung zu prüfen.

99 % Cobot-Kompatibilität

Kundenspezifisch, wenn erforderlich

Die Standardarchitektur der Plattform ist mit 99 % der modernen Cobots kompatibel. Passen Aufnahme, Controllerfach oder Teach-Pendant-Anordnung nicht, entwickelt EasyRobotics eine projektspezifische Schnittstelle.

Die technische Validierung umfasst

- ✓ Roboter-Lochbild und Befestigung
- ✓ Controllerabmessungen und Belüftung
- ✓ Roboter Masse, Nutzlast, Reichweite und Schwerpunkt
- ✓ Dynamische Lasten, Beschleunigung und Stopverhalten
- ✓ Kabelführung, Teach-Pendant-Position und Sicherheitskonzept

Compatible with 99% of modern cobots



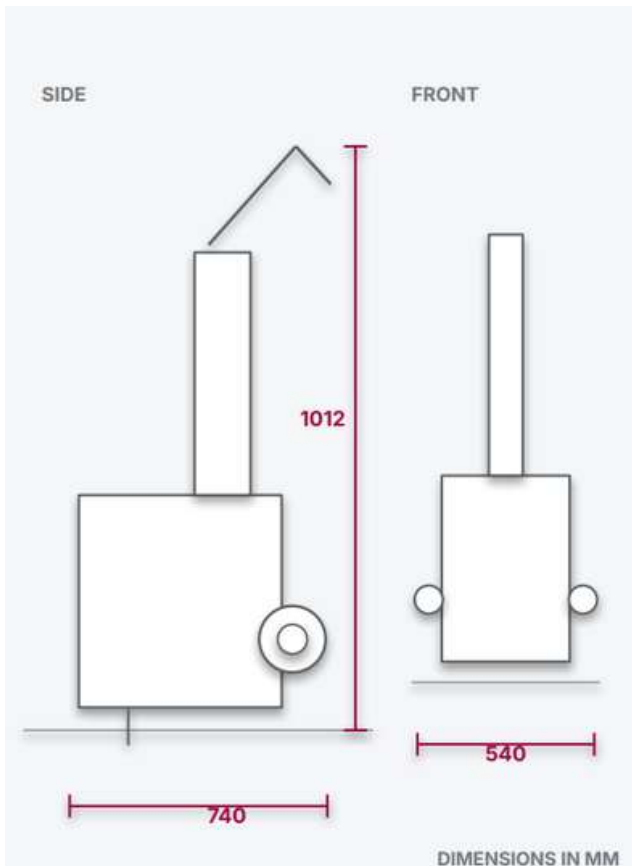
Ausgewählte Industrieroboter

Die Plattform kann auch für ausgewählte Industrieroboter angepasst werden, sofern Masse, Moment und Dynamik innerhalb des validierten Systembereichs liegen.

STANDARDAUSFÜHRUNG

Die veröffentlichte Standardausführung ER-1004-00 ist für Universal Robots und die Doosan A-Serie dokumentiert. Andere Integrationen müssen technisch bestätigt werden.

Technische Daten


740

L MM

540

W MM

1012

H MM

BETRIEBSSTABILITÄT

Betriebsstabilität: vier verstellbare Standfüße;
die Räder sind während des Betriebs frei.

Produktabmessungen (L x B x H)

740 x 540 x 1012 mm
Plattformgewicht
52 kg
Cobot-Aufnahme
0°
Controllerfach
450 x 290 x 400 mm
Teach-Pendant-Halterung
Ja
Druckluft erforderlich
Nein
Bodenverankerung erforderlich
Nein
Schnittstelle
Floor Dock
Kompatibilität
99 % der modernen Cobots

Optionen und projektbezogene Ausführungen

EasyWork für Transport, Teilebereitstellung, Docking und roboterspezifische Integration konfigurieren.



Ladeeinheit / Transportrollen

Simplifies loading and unloading from vehicles.



Teileplatte

Für Demonstration, Schulung, leichte Produktion und Teilebereitstellung.



Floor Dock

Unterstützt wiederholgenaues Positionieren und Umsetzen.



Scanner-Schutzabdeckung

Geschützte Integration ausgewählter Sicherheitsscanner.



Kundenspezifischer Montagesatz

Roboterspezifische Grundplatte, Controller- und Pendant-Anpassung.



Kabel- & Steuerungsintegration

Projektspezifische Führung, Ablage und Schnittstellenvorbereitung.

Verfügbarkeit, Eignung und Options-Bestellnummern werden im kommerziellen Angebot bestätigt.

Bestellübersicht

Standardplattform

Bestellreferenz	Configuration	Kerndaten
ER-1004-00	EasyWork	H: 1012 mm, W: 540 mm, L: 740 mm, Wt: 52 kg, T-Pad bracket, Compartment for controller, *only for UR and Doosan A-series

Konfigurierte Ausführungen und Optionen

ER-1004-00 + option	EasyWork + Ladeeinheit	Optionsnummer im Angebot bestätigt
ER-1004-00 + option	EasyWork + Teileplatte	Optionsnummer im Angebot bestätigt
ER-1004-00 + option	EasyWork + Floor Dock	Optionsnummer im Angebot bestätigt
ER-1004-00 + option	EasyWork + Scanner-Schutz	Optionsnummer im Angebot bestätigt
Projektbezogene Art.-Nr	Individuelle Cobot-/Industrieroboter Ausführung	Optionsnummer im Angebot bestätigt

EasyRobotics ApS

Tinggårdvej 1
 6400 Sønderborg, Denmark
 info@easyrobotics.dk
 +45 53 77 02 67
 www.easyrobotics.biz



SCAN FOR PRODUCT INFORMATION

Technische Daten können geändert werden. Die finale Roboterzelle ist durch Integrator oder Endanwender zu beurteilen, zu validieren und konform in Verkehr zu bringen.