

ProFeeder S

Chargeur robotisé robuste et économique pour l'alimentation de machines CNC

Trois configurations publiées offrent une capacité de 3 à 9 plateaux sur une plateforme standardisée. La masse élevée du produit, la charge de 100 kg par plateau et le verrouillage mécanique favorisent une manutention stable et répétable des pièces, avec un investissement maîtrisé.

Compatible avec 99 % des cobots modernes

Nombreux robots industriels*

3 / 5 / 9 plateaux



La plaque d'adaptation propre au robot doit être commandée séparément dans le configurateur en ligne.

*Sous réserve de validation technique de l'application complète.

Robuste par conception. Économique à standardiser.

Une plateforme rigide en acier, ancrée au sol, associe une masse élevée, des plateaux à verrouillage mécanique, un espace protégé pour le contrôleur et un cheminement maîtrisé des câbles. L'architecture commune à toutes les versions simplifie l'ingénierie, les achats et la planification des capacités futures.



PLATEFORME EN ACIER MASSIF

01

320-410 kg

masse du produit

02

100 kg

 charge nominale
par plateau

03

Mécanique

 verrous magnétiques
de plateaux

04

Obligatoire

ancrage au sol

05

0° ou 45°

 angle de montage
du robot

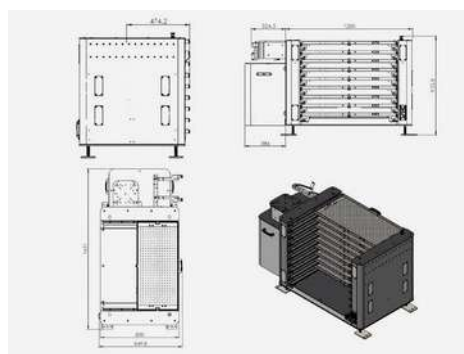
06

600 × 300 × 500 mm

 compartiment du
contrôleur


Position définie des plateaux

Le verrouillage mécanique magnétique contribue à maintenir chaque plateau dans une position définie pour un accès répétable du robot. Force de traction publiée : 15 N par plateau.



PLAN PUBLIÉ - CONFIRMER LA GÉOMÉTRIE DU PROJET EN COURS

Les configurations standard publiées ne nécessitent pas d'air comprimé : les raccordements sont simplifiés et l'installation reste économique.

La plaque d'adaptation propre au robot doit être commandée séparément dans le configurateur en ligne.

PFS-1000-03 | Configuration à 3 plateaux

Configuration d'entrée économique offrant un dégagement maximal



Une configuration d'entrée robuste et économique pour les grandes pièces, les séries courtes et les applications privilégiant le dégagement vertical des pièces.

PFS-1000-03

3 plateaux

DONNÉES TECHNIQUES	
Dimensions du produit (L × l × H)	1600 × 933 × 900 mm
Masse du produit	320 kg
Nombre de plateaux	3
Charge nominale par plateau	100 kg
Hauteur maximale des pièces	150 mm
Surface utile par plateau	800 × 400 mm
Exemple de capacité par plateau	36 pièces carrées / 38 en forme de goutte
Montage du robot	0° ou 45°
Ancrage au sol	Obligatoire
Alimentation en air	Non requise

ATOUTS POUR L'APPLICATION

- 1

Hauteur maximale des pièces : 150 mm
- 2

Un point de départ économique pour l'automatisation
- 3

Idéal pour les grandes pièces et les petites séries

PLATEFORME COMMUNE

Console de robot à gauche ou à droite | Montage à 0° ou 45° | Support de pupitre de programmation | Compartiment du contrôleur | Ancrage au sol | Sans air comprimé

La plaque d'adaptation propre au robot doit être commandée séparément dans le configurateur en ligne.

PFS-1000-05 | Configuration à 5 plateaux

Capacité et investissement équilibrés pour la production quotidienne



DONNÉES TECHNIQUES

Dimensions du produit (L × l × H)	1600 × 933 × 900 mm
Masse du produit	360 kg
Nombre de plateaux	5
Charge nominale par plateau	100 kg
Hauteur maximale des pièces	70 mm
Surface utile par plateau	800 × 400 mm
Exemple de capacité par plateau	36 pièces carrées / 38 en forme de goutte
Montage du robot	0° ou 45°
Ancrage au sol	Obligatoire
Alimentation en air	Non requise

ATOUTS POUR L'APPLICATION

1

Cinq plateaux de 100 kg chacun

2

Une capacité adaptée à la demande quotidienne

3

Encombrement et investissement équilibrés

PLATEFORME COMMUNE

Console de robot à gauche ou à droite | Montage à 0° ou 45° | Support de pupitre de programmation | Compartiment du contrôleur | Ancrage au sol | Sans air comprimé

La plaque d'adaptation propre au robot doit être commandée séparément dans le configurateur en ligne.

PFS-1000-09 | Configuration à 9 plateaux

Capacité maximale sur la plateforme standard



La version haute capacité est conçue pour les cycles prolongés, un réapprovisionnement répétable et une autonomie de production accrue, sans modifier le concept de la plateforme de base.

PFS-1000-09

9 plateaux

DONNÉES TECHNIQUES

Dimensions du produit (L × l × H) **1600 × 933 × 900 mm**

Masse du produit **410 kg**

Nombre de plateaux **9**

Charge nominale par plateau **100 kg**

Hauteur maximale des pièces **70 mm**

Surface utile par plateau **800 × 400 mm**

Exemple de capacité par plateau **36 pièces carrées / 38 en forme de goutte**

Montage du robot **0° ou 45°**

Ancrage au sol **Obligatoire**

Alimentation en air **Non requise**

ATOUTS POUR L'APPLICATION

1

Neuf plateaux à verrouillage mécanique

2

Capacité accrue sans surveillance par installation

3

Capacité standard maximale publiée

PLATEFORME COMMUNE

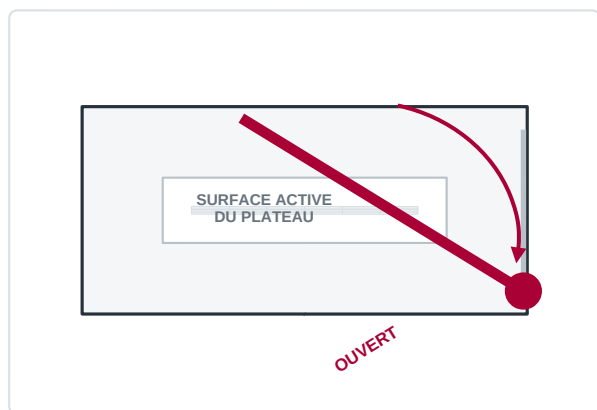
Console de robot à gauche ou à droite | Montage à 0° ou 45° | Support de pupitre de programmation | Compartiment du contrôleur | Ancrage au sol | Sans air comprimé

La plaque d'adaptation propre au robot doit être commandée séparément dans le configurateur en ligne.

Accès opérateur et concepts de protection

Ouvrez l'angle côté opérateur

La porte d'accès articulée en option s'ouvre en dégagant la zone de travail. Lorsque le robot est arrêté et la cellule dans un état sûr, l'opérateur bénéficie d'un accès libre à toute la surface du plateau actif pour le chargement, les changements de bridage, le nettoyage et la maintenance.



Accès fermés, surveillance de sécurité

Lorsque tous les accès sont fermés et surveillés par des interrupteurs de sécurité, les signaux peuvent être traités par des relais de sécurité adaptés ou un contrôleur de sécurité. Une cellule correctement conçue et validée peut ainsi fonctionner sans scanner de zone externe. La solution finale dépend de l'évaluation complète des risques, du niveau de performance (PL) requis, du temps d'arrêt, de la prévention du redémarrage et de la réglementation locale.

RELAIS / CONTRÔLEUR DE SÉCURITÉ

Le fonctionnement sans scanner est propre à chaque application et doit être démontré par le concept de sécurité validé.

OPTIONS PUBLIÉES ET SPÉCIFIQUES AU PROJET

Roulettes

Floor Dock

Capot de protection du scanner de sécurité

Porte d'accès articulée côté opérateur

Compartiment externe du contrôleur

Plateaux et dispositifs de bridage sur mesure

Concept de protection illustratif. La conception finale, l'évaluation des risques et la validation restent sous la responsabilité de l'intégrateur.

Une plateforme. Une large compatibilité robotique.

99 %

Compatibilité avec
les cobots standard

Conçu pour s'adapter à 99 % des
cobots modernes via une interface
d'adaptation propre au robot.

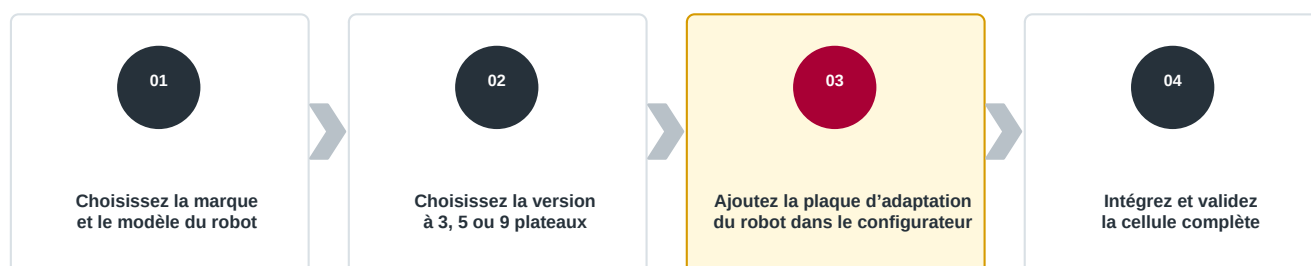
Intégration de robots industriels

De nombreux robots industriels peuvent être intégrés après validation technique de la masse du robot, de la charge utile, du moment à la base, de la portée, de la dynamique, de l'interface de montage, de l'emplacement du contrôleur, de l'ancrage et des protections.

Pas de solution standard adaptée ?

EasyRobotics peut concevoir une plaque d'adaptation ou une solution de montage sur mesure.

ÉTAPES DE CONFIGURATION DE LA PLAQUE D'ADAPTATION



N'OUBLIEZ PAS LA PLAQUE D'ADAPTATION

La plaque d'adaptation propre au robot n'est pas incluse automatiquement. Sélectionnez-la et commandez-la dans le configurateur en ligne EasyRobotics, ou vérifiez qu'elle figure explicitement dans le devis.



Page produit et configurateur

Guide de commande

Références standard publiées et éléments de configuration

N° de commande	Configuration	Principales données publiées
PFS-1000-03	ProFeeder S - 3 plateaux	1600 × 933 × 900 mm (L × l × H) 320 kg 3 × 100 kg hauteur max. des pièces : 150 mm
PFS-1000-05	ProFeeder S - 5 plateaux	1600 × 933 × 900 mm (L × l × H) 360 kg 5 × 100 kg hauteur max. des pièces : 70 mm
PFS-1000-09	ProFeeder S - 9 plateaux	1600 × 933 × 900 mm (L × l × H) 410 kg 9 × 100 kg hauteur max. des pièces : 70 mm

OPTIONS ET ÉLÉMENTS DE CONFIGURATION

Plaque d'adaptation propre au robot	Article du configurateur - à commander séparément
Roulettes / Floor Dock / capot de scanner	Option - à confirmer dans le devis
Porte d'accès articulée côté opérateur	Option - à confirmer dans le devis
Compartment externe du contrôleur	Option spécifique au projet / devis
Plateau, bridage ou support de robot sur mesure	Ingénierie / devis

N'OUBLIEZ PAS LA PLAQUE D'ADAPTATION DU ROBOT

Choisissez dans le configurateur en ligne la plaque adaptée à la marque et au modèle du robot. Lorsqu'aucune plaque standard n'est disponible, demandez une solution sur mesure.



easyrobotics.biz

Sous réserve d'erreurs et d'omissions. EasyRobotics se réserve le droit de modifier sans préavis la conception, les spécifications, les dimensions, les masses, la disponibilité et les références de commande.
Le devis en vigueur, les plans de projet approuvés et la confirmation de commande font foi.