

Série ProFeeder Compact

Configurations Compact, Compact-XL et Compact Robot intégré

Grande capacité. Encombrement maîtrisé. Conçu pour la production.

Une gamme modulaire de chargeurs de pièces à tiroirs pour le chargement/déchargement de machines CNC, la prise et dépose et la manutention automatisée. Choisissez le Compact standard, le Compact-XL / High Cube à grands plateaux, ou le Compact Robot avec fixation du robot intégrée et protection du contrôleur.



PROFEEDER COMPACT

3 à 10 tiroirs | 60 ou 120 kg par tiroir



COMPACT-XL / HIGH CUBE

5 ou 10 grands tiroirs | 90 kg par tiroir



COMPACT ROBOT

Support robot intégré à 0°/45° | compartiment du contrôleur

Compatible avec 99 % des cobots modernes

Adapté à de nombreux robots industriels compacts*

Interface robot sur mesure disponible



IMPORTANT - COMMANDEZ LA PLAQUE D'ADAPTATION ROBOT

Sélectionnez la plaque correspondant exactement à la marque et au modèle du robot dans le configurateur sur easyrobotics.biz. La plaque spécifique au robot est à commander séparément, sauf mention explicite dans le devis.

*La compatibilité avec les robots industriels est soumise à la vérification de la charge utile, du moment à la base, de la portée, de l'interface de fixation, de l'ancrage et des protections.

Robuste par conception. Conçu pour une production répétable.

Masse statique élevée, ancrage au sol, tiroirs à sortie totale avec charge nominale et choix de systèmes de verrouillage.



CELLULE LOURDE ANCRÉE AU SOL

1

Masse statique élevée

De 270 à 675 kg selon les configurations publiées, pour une plateforme d'automatisation stable et peu vibrante.

2

Charge nominale du tiroir

Choisissez 60, 90 ou 120 kg par tiroir selon la taille des pièces, la masse des montages et l'autonomie requise.

3

Ancrage au sol obligatoire

Alignez, mettez à niveau et ancrez solidement le chargeur avant toute utilisation en production.

4

Tiroirs de conception industrielle

Tiroirs à sortie totale pour un chargement et un accès robot maîtrisés. Force de traction annoncée : 15 N ou 20 N.

5

Mechlock ou Airlock

Choisissez un verrouillage mécanique sans alimentation ou pneumatique avec commande et état numériques.

6

Intégration Airlock

Les versions Airlock nécessitent de l'air sec à 8 bar max. et une interface de commutation E/S numériques.



MECHLOCK OU AIRLOCK

TRANSMISSION DES CHARGES ET ARCHITECTURE DE LA CELLULE

01

Pièces et montages



02

Tiroir à charge nominale



03

Système de verrouillage



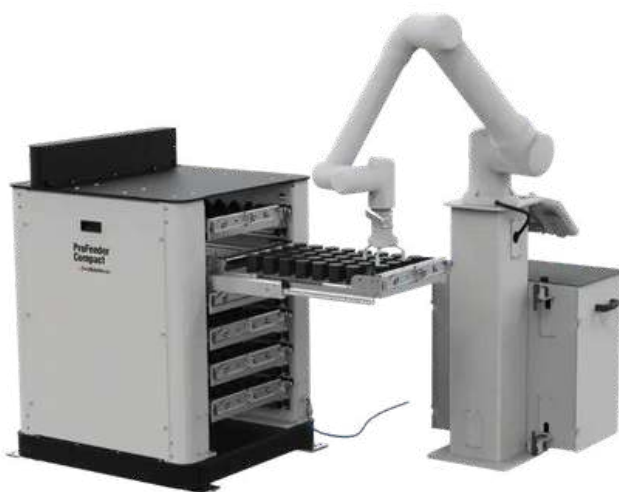
04

Base rigide ancrée

Consigne d'utilisation : ne sortez pas plus d'un tiroir de chaque côté à la fois.

ProFeeder Compact - plateforme d'alimentation

Capacité maximale en pièces sur une emprise au sol de 920 × 770 mm.



SOCLE ROBOT SÉPARÉ

Le Compact sans robot maximise la capacité des tiroirs et est accessible sur ses quatre côtés. Associez-le à EasyPedestal ou à un autre socle robot validé pour le bras robot et le contrôleur.

Emprise au sol

920 × 770 mm

Hauteur

1050 / 1165 mm

Nombre de tiroirs

3, 5, 6 ou 10

Surface utile du plateau

350 × 550 mm

Fixation du robot	Socle séparé
Espace contrôleur	Dans le socle / système robot
Verrouillage	Mechlock ou Airlock
Alimentation en air	Aucune / air sec à 8 bar max.
Interface	Aucune / commutateur E/S
Ancrage au sol	Obligatoire

GAMMES DE CAPACITÉ

Gamme de tiroirs 60 kg

3 tiroirs : hauteur max. des pièces 240 mm
 6 tiroirs : hauteur max. des pièces 120 mm

Gamme de tiroirs 120 kg

5 tiroirs : hauteur max. des pièces 160 mm
 10 tiroirs : hauteur max. des pièces 80 mm

Par tiroir, par exemple : 24 pièces carrées de 80 × 80 mm ou 23 pièces en forme de goutte de 72 mm.

Pour la configuration sans robot, commandez séparément le socle et la plaque d'adaptation spécifique au robot.

ProFeeder Compact-XL & High Cube

Grands tiroirs de 780 × 620 mm pour une capacité accrue et des composants plus volumineux.



SOCLE ROBOT SÉPARÉ

Le Compact-XL augmente la surface utile du plateau tout en conservant une emprise au sol maîtrisée. La version à cinq tiroirs accepte des pièces jusqu'à 160 mm de haut ; le High Cube à dix tiroirs accroît l'autonomie avec des pièces jusqu'à 110 mm de haut.

Emprise au sol

920 × 1220 mm

Surface du tiroir

780 × 620 mm

Charge par tiroir

90 kg

Force de traction

20 N

Compact-XL	5 tiroirs H 1050 / 1165 mm
High Cube	10 tiroirs H 1300 / 1465 mm
Hauteur max. des pièces	160 mm / 110 mm
Plage de poids	505-675 kg
Verrouillage	Mechlock ou Airlock
Fixation du robot	Socle séparé

DEUX NIVEAUX DE CAPACITÉ À GRANDS PLATEAUX



Compact-XL à 5 tiroirs

505 / 520 kg
Hauteur max. des pièces : 160 mm



High Cube à 10 tiroirs

660 / 675 kg
Hauteur max. des pièces : 110 mm

Par tiroir, par exemple : 56 pièces carrées de 80 × 80 mm ou 72 pièces en forme de goutte de 72 mm.

Commandez séparément le socle et la plaque d'adaptation spécifique au robot. Sélectionnez la plaque dans le configurateur du site EasyRobotics.

Compact Robot combiné - fixation intégrée du robot

Stockage des pièces, fixation du robot et protection du contrôleur dans une cellule ancrée.



CONFIGURATION COMBINÉE

Dans la configuration combinée, le robot est fixé directement sur le Compact. Elle réduit les équipements externes et offre une position robot définie à 0° ou 45°, un compartiment contrôleur intégré et un verrouillage configurable.

Fixation du robot

0° ou 45°

Espace contrôleur

550 × 400 × 470 mm

Options de tiroirs

3 × 60 kg /
4 × 120 kg

Emprise au sol

920 × 770 mm

Gamme 60 kg	PFC-3010-03 / PFC-3011-03
Gamme 120 kg	PFC-3100-04 / PFC-3101-04
Verrouillage	Mechlock ou Airlock
Boîtier d'apprentissage	Support réglable
Robots industriels	Validation technique requise
Ancrage au sol	Obligatoire

ARCHITECTURE DE L'INTERFACE ROBOT

01 Bras robot



02 Plaque d'adaptation spécifique au robot



03 Support robot à 0° / 45°



04 Cellule Compact ancrée

La plaque d'adaptation doit correspondre exactement au plan de fixation du robot. Utilisez le configurateur du site ou demandez une interface sur mesure.

*La compatibilité avec les robots industriels est soumise à la vérification de la charge utile, du moment à la base, de la portée, de l'interface de fixation, de l'ancrage et des protections.

Configurez la cellule selon le procédé

Accessoires standard, options publiées et intégration robot spécifique au projet.

1 Roues

Pour un déplacement maîtrisé avant le positionnement et la fixation de la cellule.

2 Floor Dock

Stationnement défini ou positionnement répétable pour les configurations mobiles.

3 Capot de scanner de sécurité

Protection mécanique du scanner de sécurité choisi pour le projet.

4 Porte battante côté opérateur

Autre disposition d'accès pour le chargement et la maintenance.

5 Plateau / montage sur mesure

Alvéoles, logements, grilles et solutions de bridage adaptés aux pièces.

6 Socle robot

EasyPedestal ou autre socle validé pour Compact et Compact-XL.

7 Plaque d'adaptation robot

Interface spécifique au robot obligatoire, sauf si elle est incluse dans le devis.

8 Interface robot sur mesure

Fixation conçue pour les robots ne disposant pas de plaque standard.

9 Intégration E/S Airlock

Commande numérique et logique d'état pour le verrouillage pneumatique des tiroirs.

COMPARAISON DES CONFIGURATIONS

Caractéristique	Compact	Compact-XL	Compact Robot
Fixation du robot	Socle séparé	Socle séparé	Support intégré à 0° / 45°
Surface utile du tiroir	350 × 550 mm	780 × 620 mm	350 × 550 mm
Gammes de capacité	3/6 × 60 ; 5/10 × 120 kg	5/10 × 90 kg	3 × 60 ; 4 × 120 kg
Espace contrôleur	Dans le socle / système du projet	Dans le socle / système du projet	550 × 400 × 470 mm
Compatibilité robot	99 % des cobots ; nombreux robots industriels*	99 % des cobots ; nombreux robots industriels*	99 % des cobots ; nombreux robots industriels*

*La compatibilité avec les robots industriels est soumise à la vérification de la charge utile, du moment à la base, de la portée, de l'interface de fixation, de l'ancrage et des protections.

Installez pour la stabilité. Validez la cellule robot complète.

L'installation doit être réalisée par du personnel formé, puis faire l'objet d'une analyse des risques propre au projet.

1 Vérifiez le sol et l'implantation

Vérifiez la capacité du sol, les accès, les dégagements autour des machines et la portée du robot avant le positionnement.

2 Mettez à niveau et ancrez

Réglez les pieds et utilisez des ancrages adaptés au sol à tous les points de fixation requis.

3 Choisissez le socle et l'adaptateur

Compact et Compact-XL utilisent un socle robot séparé. Compact Robot utilise un support intégré. Dans tous les cas, choisissez la plaque d'adaptation exacte du robot.

4 Raccordez l'air et les E/S

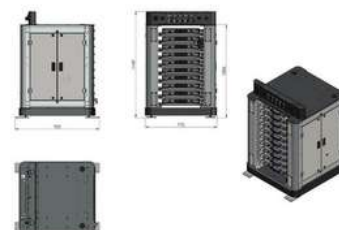
Les versions Airlock nécessitent de l'air sec à 8 bar max. et l'interface numérique définie.

5 Chargez et déverrouillez en sécurité

Respectez la procédure de déverrouillage des tiroirs et ne sortez jamais plus d'un tiroir par côté.

6 Validez la cellule complète

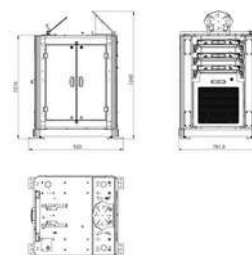
Validez les protections, l'arrêt, le redémarrage, les risques et la conformité avant la mise en production.



ANCRAGE AU SOL



COMPACT-XL / HIGH CUBE



INTERFACE ROBOT

CONTRÔLES PÉRIODIQUES

Inspectez les ancrages, verrous et glissières des tiroirs, fixations du robot, plaque d'adaptation, câbles, portes et équipements optionnels à des intervalles de maintenance adaptés.

RESPONSABILITÉ DE L'INTÉGRATEUR

L'installateur et l'intégrateur système sont responsables de l'analyse finale des risques, des protections, des procédures de conformité applicables et du fonctionnement sûr de la cellule robot complète.

Aperçu des références de commande

Références de commande publiées pour Compact, Compact-XL/High Cube et Compact Robot.

PLATEFORME D'ALIMENTATION

Référence	Configuration	Données clés
PFC-1010-03	3 tiroirs de 60 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 770, L : 920, poids : 270 kg, pièce 240 mm
PFC-1011-03	3 tiroirs de 60 kg - Airlock	H : 1165 mm, l : 770, L : 920, poids : 285 kg, pièce 240 mm
PFC-1010-06	6 tiroirs de 60 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 770, L : 920, poids : 315 kg, pièce 120 mm
PFC-1011-06	6 tiroirs de 60 kg - Airlock	H : 1165 mm, l : 770, L : 920, poids : 330 kg, pièce 120 mm
PFC-1100-05	5 tiroirs de 120 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 770, L : 920, poids : 350 kg, pièce 160 mm
PFC-1101-05	5 tiroirs de 120 kg - Airlock	H : 1165 mm, l : 770, L : 920, poids : 365 kg, pièce 160 mm
PFC-1100-10	10 tiroirs de 120 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 770, L : 920, poids : 480 kg, pièce 80 mm
PFC-1101-10	10 tiroirs de 120 kg - Airlock	H : 1165 mm, l : 770, L : 920, poids : 495 kg, pièce 80 mm

COMPACT-XL / HIGH CUBE

Référence	Configuration	Données clés
PFC-2100-05	Compact-XL, 5 tiroirs de 90 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 1220, L : 920, poids : 505 kg, pièce 160 mm
PFC-2101-05	Compact-XL, 5 tiroirs de 90 kg - Airlock	H : 1165 mm, l : 1220, L : 920, poids : 520 kg, pièce 160 mm
PFC-4100-10	High Cube, 10 tiroirs de 90 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 1220, L : 920, poids : 505 kg, pièce 110 mm
PFC-4101-10	High Cube, 10 tiroirs de 90 kg - Airlock	H : 1165 mm, l : 1220, L : 920, poids : 520 kg, pièce 110 mm

COMPACT ROBOT COMBINÉ

Référence	Configuration	Données clés
PFC-3010-03	Compact Robot, 3 tiroirs de 60 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 770, L : 920, poids : 345 kg, pièce 120 mm robot 0°/45°
PFC-3011-03	Compact Robot, 3 tiroirs de 60 kg - Airlock	H : 1165 mm, l : 770, L : 920, poids : 365 kg, pièce 120 mm robot 0°/45°
PFC-3100-04	Compact Robot, 4 tiroirs de 120 kg - Mechlock	H : 1050 mm, l : 770, L : 920, poids : 405 kg, pièce 80 mm robot 0°/45°
PFC-3101-04	Compact Robot, 4 tiroirs de 120 kg - Airlock	H 1H : 1165 mm, l : 770, L : 920, poids : 425 kg, pièce 80 mm robot 0°/45°

Options / éléments de projet

Roues | Floor Dock | capot de scanner de sécurité | porte battante côté opérateur | plateau / montage sur mesure | socle robot | plaque d'adaptation robot | interface sur mesure pour robot industriel



IMPORTANT - COMMANDEZ LA PLAQUE D'ADAPTATION ROBOT

Sélectionnez et commandez la plaque d'adaptation exacte dans le configurateur EasyRobotics. Plaques sur mesure disponibles.



SITE WEB / CONFIGURATEUR

EasyRobotics ApS | Tinggårdvej 1, 6400 Sønderborg, Danemark | info@easyrobotics.dk | +45 5377 0267

Les spécifications, illustrations, dimensions, poids, capacités, références de commande et disponibilités peuvent être modifiés sans préavis. Sous réserve d'erreurs et d'omissions. La compatibilité finale du robot et la conformité de la cellule complète doivent être vérifiées pour le projet concerné. La confirmation de commande et les plans approuvés font foi.