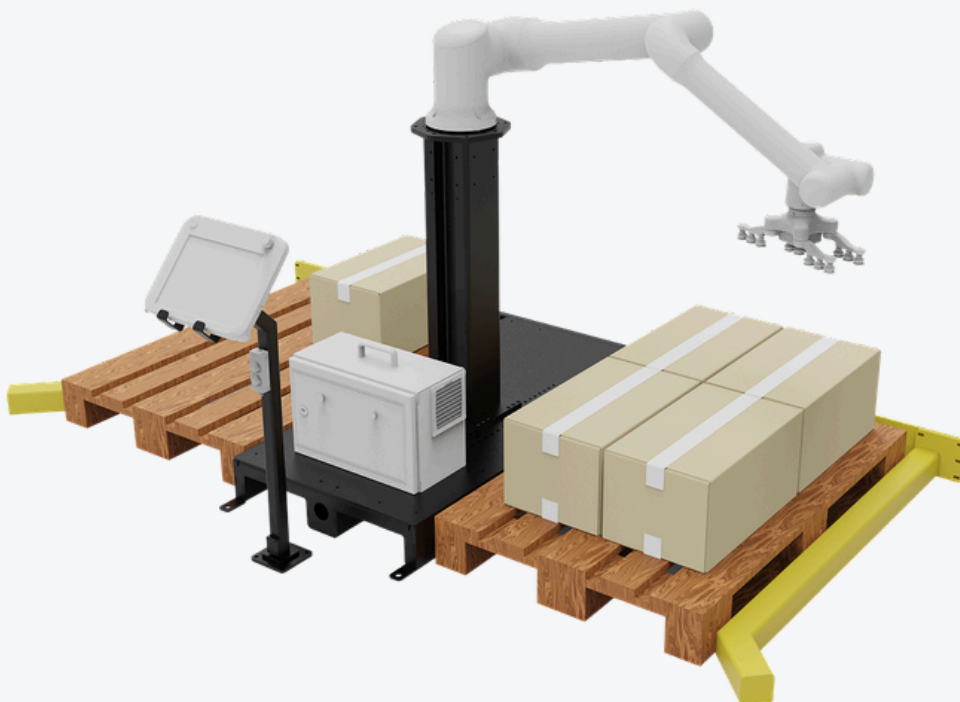


PALETTISATION | PLATEFORME MÉCANIQUE À DEUX PALETTES

EasyPalletizer Basic

Une base de palettisation robuste et flexible pour l'automatisation moderne

Quatre configurations de piédestal. Deux emplacements de palette.
Une plateforme industrielle mécaniquement simple.



2 emplacements de palette

Guides réglables : 500-1200 mm

99 % des cobots modernes

Robots industriels
après validation



N'oubliez pas de commander séparément la plaque d'adaptation propre au robot dans le configurateur en ligne.



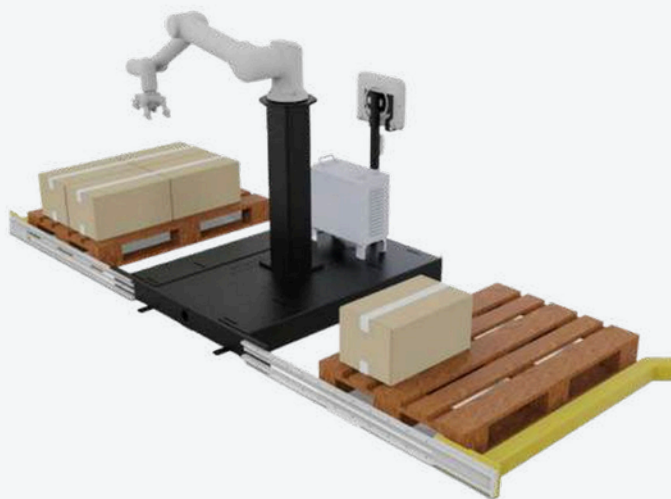
PAGE
PRODUIT

PTB-1001 | PTB-1002 | PTB-1003 | PTB-1004

EasyRobotics ApS | Sønderborg, Danemark

Une plateforme rigide pour une palettisation répétable

Une base en acier de masse élevée, une géométrie de fixation du robot définie et un ancrage au sol par boulons M12 assurent la stabilité des cycles de palettisation.



260 kg

2

emplacements de palette - gauche et droite

170 mm

01

Structure robuste en acier

Une base mécanique robuste assure des mouvements prévisibles du robot et une longue durée de vie dans les zones de production exigeantes.

02

Ancrage pour l'utilisation

La base doit être fixée à un sol approprié avec des boulons d'ancrage M12 avant la mise en production.

03

Position réglable du robot

Le piédestal peut être déplacé vers l'avant ou l'arrière grâce aux points de fixation prévus, afin d'adapter la portée et la géométrie des palettes.

04

Zone du contrôleur organisée

Une zone ouverte de 600 x 500 mm facilite le montage du contrôleur et le cheminement ordonné des câbles.

Concept Basic 100 % mécanique

Sans air comprimé

Sans E/S standard

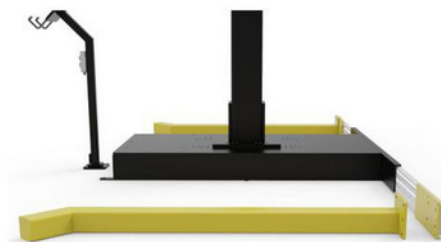
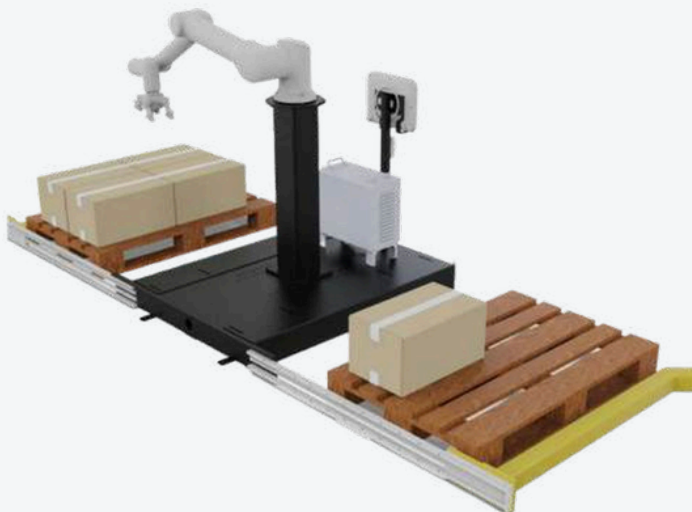
Sans capteurs de palette

Support flexible du pupitre
d'apprentissage

Transport en caisse en bois

Une plateforme. Plusieurs formats de palettes.

Des ailes réglables et des tubes latéraux amovibles permettent d'adapter la géométrie des palettes à la portée du robot, au format des palettes et à la position du convoyeur.



500-1200 mm

ÉCARTEMENT RÉGLABLE DES AILES

GMA

1219 x 1016

EUR 1

1200 x 800

EUR 3

1200 x 1000

GLOB

1067 x 1067

APAC

1100 x 1100

AUS

1165 x 1165

1

**RÉGLER
LA LARGEUR**

Réglez l'écartement des ailes dans la plage documentée de 500-1200 mm.

2

**POSITIONNER
LES PALETTES**

Prévoyez deux emplacements de palette, à gauche et à droite de la base du robot.

3

**RÉGLER LE
DÉCALAGE DU ROBOT**

Déplacez le piédestal vers l'avant ou l'arrière à l'aide des perçages prévus.

4

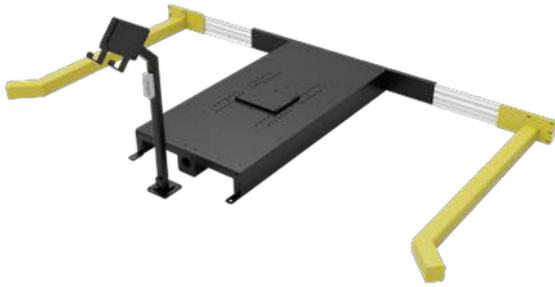
**VALIDER
LA PORTÉE**

Vérifiez le point de prise, le coin de palette le plus éloigné et la hauteur d'empilage maximale.

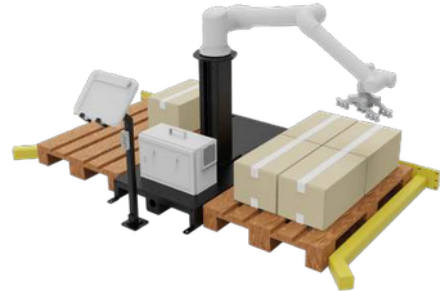
Bloquez tous les guides après réglage. Validez l'implantation complète avec le robot, le préhenseur et la charge utile sélectionnés, ainsi qu'avec la dynamique des cycles.

Quatre configurations. Une base commune.

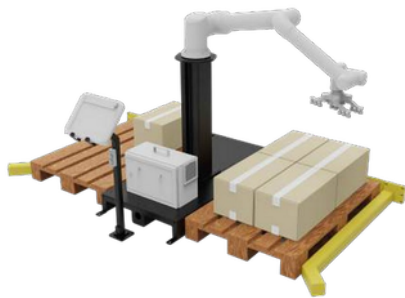
Choisissez l'architecture du piédestal adaptée à la hauteur du convoyeur, à l'empilage des palettes et à la portée du robot.


PTB-1001
Sans piédestal
Masse publiée de la base : 260 kg

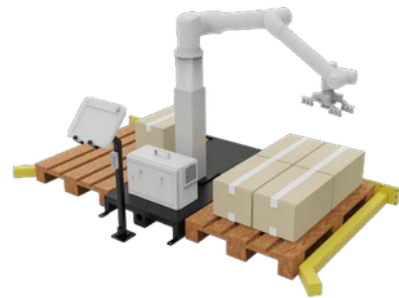
Configuration de base prête pour l'étude d'intégration.


PTB-1002
Piédestal fixe
Hauteur nominale : 865 mm | 330 kg

Pour les hauteurs standard de convoyeur et de palette.


PTB-1003
Piédestal fixe
1200 mm | 350 kg

Pour des points de prise plus hauts ou des empilages plus élevés.


PTB-1004
Colonne élévatrice
876-1776 mm | course de 900 mm

Réglage dynamique de la hauteur ; masse publiée de l'unité : 290 kg.

INTÉGRATION DE LA COLONNE ÉLÉVATRICE

La prise en charge de Modbus et du logiciel est documentée pour Universal Robots, Omron/Techman et Doosan. Les autres marques nécessitent une programmation et une validation propres au projet.

Les documents sources publiés indiquent à la fois 835 mm et 865 mm pour le PTB-1002. Confirmez le plan approuvé en vigueur pour le projet.

Compatibilité robot sans dépendance à la plateforme

99 % des cobots modernes. De nombreux robots industriels. Une interface sur mesure si nécessaire.

99 %

DES COBOTS MODERNES

STANDARD OU SUR MESURE

Intégration standard de cobots

Vérifiez le plan de fixation de la base du robot, sa masse, sa charge utile, sa portée, le cheminement des câbles et la géométrie d'empilage.

Intégration de robots industriels

De nombreux robots industriels compacts peuvent être utilisés après validation des moments à la base, de la dynamique, de l'ancrage, des protections et de l'architecture de sécurité.

Aucune solution adaptée ?

EasyRobotics peut concevoir sur mesure une plaque d'adaptation, une interface de fixation ou une géométrie de piédestal.

N'OUBLIEZ PAS LA PLAQUE D'ADAPTATION

Choisissez le modèle exact du robot dans le configurateur en ligne / portail partenaires EasyRobotics. La plaque doit être commandée séparément, sauf si elle est expressément incluse dans le devis.

L'adéquation finale dépend de l'ingénierie propre au projet, d'une étude de portée et d'une évaluation des risques.



CONFIGURER : easyrobotics.biz/login

MASSE DU ROBOT · MOMENT À LA BASE · CHARGE UTILE · PORTÉE · HAUTEUR D'EMPILAGE · DYNAMIQUE · PROTECTIONS · CÂBLES

Options, variantes et configurations sur mesure

Adaptez le concept de palettisation au procédé. Les options publiées et les ajouts spécifiques au projet sont confirmés dans le devis.

Capot de scanner de sécurité

PUBLIÉ

Capot / support optionnel publié pour l'intégration d'un scanner spécifique au projet.

Réalisation en acier inoxydable

SUR MESURE

Réalisation sur mesure pour l'hygiène, la résistance à la corrosion ou les environnements exigeants.

Piédestal fixe - 865 mm

VARIANTE

Configuration standard à hauteur fixe pour le PTB-1002.

Piédestal fixe - 1200 mm

VARIANTE

Configuration standard à hauteur fixe pour le PTB-1003.

Colonne élévatrice - 876-1776 mm

VARIANTE

Configuration PTB-1004 réglable en hauteur, avec une course de 900 mm.

Plaque d'adaptation du robot

CONFIGURATEUR

Plaque standard via le configurateur ; interface sur mesure sur demande.

Géométrie palette / convoyeur sur mesure

SUR ÉTUDE

Guides, décalages et géométrie de portée conçus pour l'implantation approuvée.

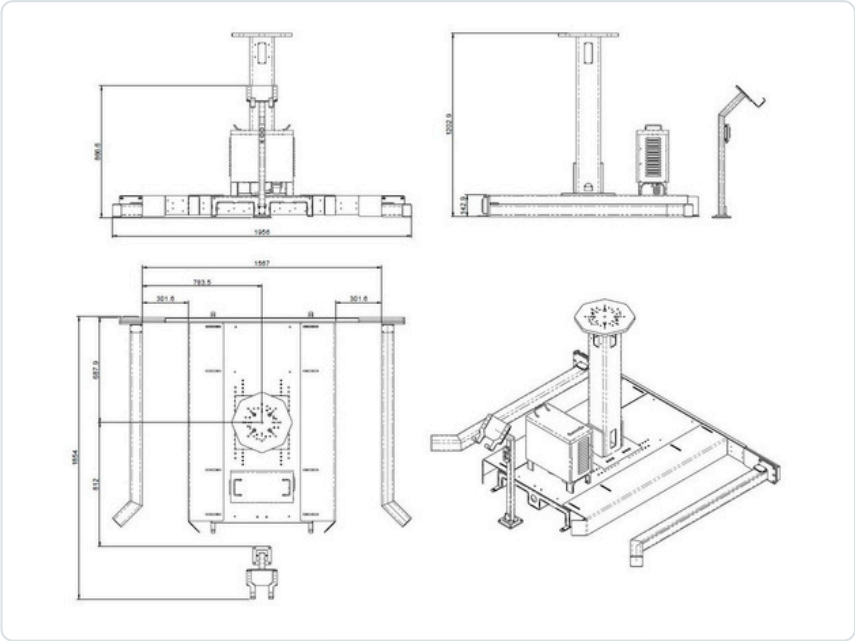
Ensemble robot industriel et sécurité

SUR ÉTUDE

Piédestal, ancrage, protections, câbles et validation des risques propres au projet.

Seules les références PTB de la page 8 sont des références produit standard publiées. Les ajouts non standard sont définis dans le devis approuvé.

Données techniques et enveloppe d'intégration



SÉRIE PTB

EasyPalletizer Basic

Données publiées de la plateforme

2 PALETTES | 4 CONFIGURATIONS

Longueur de la base	1350 mm	Formats de palettes	GMA / EUR1 / EUR3 / GLOB / APAC / AUS
Envergure - bras rétractés	1867 mm	Support du pupitre d'apprentissage	Fixation sur la base ou au sol
Envergure - bras déployés	3655 mm	Zone du contrôleur	600 x 500 mm ; hauteur libre
Masse de la base - PTB-1001	260 kg	Capteurs de palette	Non inclus
Emplacements de palette	2 - gauche / droite	Air / interface	Aucun / aucune
Réglage des ailes	500-1200 mm	Ancrage au sol	Boulons M12 requis
Réglage des extensions	170 mm	Position du piédestal	Réglable vers l'avant / l'arrière

Les dimensions et masses sont les valeurs publiées dans les sources. Le plan de projet approuvé, le devis et la confirmation de commande prévalent.



Le marquage CE de la quasi-machine ne vaut pas marquage CE de la cellule robotisée complète. L'intégrateur doit réaliser l'évaluation des risques et valider la conformité.

Récapitulatif de commande

Variantes publiées et articles du configurateur ou du devis

Référence	Variante / article	Configuration / remarque
PTB-1001	EasyPalletizer Basic - sans piédestal	H : 835 mm, l : 870, L : 1350, masse : 200 kg. Pour 2 palettes avec deux grilles de palette réglables ; sans piédestal.
PTB-1002	EasyPalletizer Basic - piédestal fixe	H : 865 mm, l : 870, L : 1350, masse : 200 kg. Pour 2 palettes avec deux grilles de palette réglables ; piédestal fixe de 865 mm.
PTB-1003	EasyPalletizer Basic - piédestal fixe	H : 835 mm, l : 870, L : 1350, masse : 200 kg. Pour 2 palettes avec deux grilles de palette réglables ; piédestal fixe de 1200 mm.
PTB-1004	EasyPalletizer Basic - colonne élévatrice	H : 835 mm, l : 870, L : 1350, masse : 200 kg. Pour 2 palettes avec deux grilles de palette réglables ; colonne élévatrice de 876-1776 mm.
Article du configurateur	Plaque d'adaptation propre au robot	Choisissez le modèle exact du robot. À commander séparément, sauf mention contraire dans le devis.
Article sur devis	Capot de scanner de sécurité / réalisation en inox	Option publiée de capot de scanner et configuration sur mesure en inox.
Article d'ingénierie	Géométrie sur mesure / intégration de robot industriel	Interface robot, guides de palette, géométrie du convoyeur, protections, câbles et ingénierie de sécurité.

N'oubliez pas la plaque d'adaptation

Scannez le code QR ou ouvrez easyrobotics.biz/login. Si aucune plaque standard ne convient, demandez une interface sur mesure.



EasyRobotics ApS

Tinggårdvej 1
6400 Sønderborg, Danemark
info@easyrobotics.dk
+45 5377 0267

Sous réserve d'erreurs et d'omissions. Les spécifications, dimensions, masses, hauteurs de piédestal, contenu de la livraison, options, disponibilités et références de commande peuvent être modifiés sans préavis. Les documents sources publiés présentent certaines différences dans les résumés des variantes ; le devis en vigueur, les plans approuvés et la confirmation de commande prévalent. La cellule robotisée complète nécessite une évaluation des risques et une validation de conformité propres au projet.